

Københavns Universitet. Økonomisk Institut

2. årsprøve 2017 S-2DM ex ret

Rettevejledning til skriftlig eksamen i Dynamiske Modeller

Tirsdag den 15. august 2017

---

---

**Opgave 1.** Vi betragter fjerdegradspolynomiet  $P : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ , som er givet ved forskriften

$$\forall z \in \mathbf{C} : P(z) = z^4 + 5z^3 + 13z^2 + 19z + 10.$$

Desuden betragter vi differentiaalligningerne

$$(*) \quad \frac{d^4x}{dt^4} + 5\frac{d^3x}{dt^3} + 13\frac{d^2x}{dt^2} + 19\frac{dx}{dt} + 10x = 0,$$

og

$$(**) \quad \frac{d^4x}{dt^4} + 5\frac{d^3x}{dt^3} + 13\frac{d^2x}{dt^2} + 19\frac{dx}{dt} + 10x = 96e^t.$$

- (1) Vis, at tallene  $z = -1$  og  $z = -2$  er rødder i polynomiet  $P$ . Bestem dernæst samtlige rødder i polynomiet  $P$ .

**Løsning.** Ved udregning ser vi, at  $P(-1) = P(-2) = 0$ . Ved polynomiers division opnår vi, at

$$P(z) = (z + 1)(z + 2)(z^2 + 2z + 5),$$

og da

$$z^2 + 2z + 5 = 0 \Leftrightarrow z = -1 + 2i \vee z = -1 - 2i,$$

ser vi, at polynomiet  $P$  har rødderne  $z = -1, z = -2, z = -1 + 2i$  og  $z = -1 - 2i$ .

- (2) Bestem den fuldstændige løsning til differentiaalligningen (\*), og påvis, at (\*) er globalt asymptotisk stabil.

**Løsning.** På baggrund af svaret i ovenstående spørgsmål, ser vi, at differentialligningen (\*) har den fuldstændige løsning

$$x = c_1 e^{-t} + c_2 e^{-2t} + c_3 e^{-t} \cos(2t) + c_4 e^{-t} \sin(2t),$$

hvor  $c_1, c_2, c_3, c_4 \in \mathbf{R}$ . Da alle rødderne i polynomiet  $P$  har negativ realdel, er differentialligningen (\*) globalt asymptotisk stabil.

- (3) Bestem den fuldstændige løsning til differentialligningen (\*\*).

**Løsning.** Vi gætter på en løsning af formen  $\hat{x} = Ae^t$ . Vi finder, at  $\hat{x}' = Ae^t, \hat{x}'' = Ae^t, \hat{x}''' = Ae^t$  og  $\hat{x}'''' = Ae^t$ . Indsættes dette i differentialligningen (\*\*), ser vi, at  $48A = 96$ , så  $A = 2$ . Den fuldstændige løsning til (\*\*) er derfor

$$x = c_1 e^{-t} + c_2 e^{-2t} + c_3 e^{-t} \cos(2t) + c_4 e^{-t} \sin(2t) + 2e^t,$$

hvor  $c_1, c_2, c_3, c_4 \in \mathbf{R}$ .

For ethvert  $\alpha \in \mathbf{R}$  betragter vi den homogene, lineære differentialligning

$$(***) \quad \frac{d^4 x}{dt^4} + \frac{d^3 x}{dt^3} + \alpha \frac{d^2 x}{dt^2} - 2\alpha \frac{dx}{dt} + \alpha x = 0,$$

- (4) Opstil Routh-Hurwitz matricen  $A_4(\alpha)$  for differentialligningen (\*\*\*), og påvis, at (\*\*\*) ikke er globalt asymptotisk stabil for noget  $\alpha \in \mathbf{R}$ .

**Løsning.** Vi ser, at

$$A_4(\alpha) = \begin{pmatrix} 1 & -2\alpha & 0 & 0 \\ 1 & \alpha & \alpha & 0 \\ 0 & 1 & -2\alpha & 0 \\ 0 & 1 & \alpha & \alpha \end{pmatrix}.$$

De fire ledende hovedunderdeterminanter for matricen  $A_4(\alpha)$  er  $D_1 = 1, D_2 = 3\alpha, D_3 = -6\alpha^2 - \alpha = \alpha(-6\alpha - 1)$  og  $D_4 = \alpha^2(-6\alpha - 1)$ . Hvis differentialligningen (\*\*\*) havde været globalt asymptotisk stabil, skulle alle determinanterne  $D_1, D_2, D_3$  og  $D_4$  have været positive. Men vi ser, at så skal  $\alpha > 0$  og  $\alpha < -\frac{1}{6}$ , hvilket giver en modstrid.

- (5) Kunne man have afgjort, at differentialligningen (\*\*\*) ikke er globalt asymptotisk stabil for nogen værdi af parameteren  $\alpha \in \mathbf{R}$  uden at have opstillet Routh-Hurwitz matricen  $A_4(\alpha)$ ?

**Løsning.** Ja, idet ikke alle koefficienterne i differentialligningen (\*\*\*) er positive.

**Opgave 2.** Vi betragter korrespondancen  $F : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ , som har forskriften

$$\forall x \in \mathbf{R} : F(x) = \begin{cases} [0, -2x], & \text{for } x < 0 \\ [-5, 5], & \text{for } x = 0 \\ [-2x, 0], & \text{for } x > 0 \end{cases},$$

og funktionen  $f : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}$ , som har forskriften

$$\forall (x, y) \in \mathbf{R}^2 : f(x, y) = x^2 + yx.$$

Desuden betragter vi korrespondancen  $G : ]0, 10] \rightarrow \mathbf{R}$ , som er defineret ved forskriften

$$\forall x \in ]0, 10] : G(x) = \begin{cases} [0, 1], & \text{for } 0 < x < 5 \\ \mathbf{R}, & \text{for } x = 5 \\ [-1, 0], & \text{for } 5 < x \leq 10 \end{cases}.$$

- (1) Vis, at korrespondancen  $F$  har afsluttet graf egenskaben.

**Løsning.** Da grafen for korrespondancen  $F$  er afsluttet i  $\mathbf{R}^2$ , har  $F$  afsluttet graf egenskaben.

- (2) Vis, at korrespondancen  $F$  ikke er nedad hemikontinuert.

**Løsning.** Vi betragter en konvergent følge  $(x_k)$ , der har 0 som grænsepunkt. Der findes da ingen konvergent følge  $(y_k)$  med grænsepunkt  $1 \in F(0)$ , så  $y_k \in F(x_k)$  for ethvert  $k \in \mathbf{N}$ . Dette viser, at  $F$  ikke er nedad hemikontinuert.

- (3) Vis, at korrespondancen  $F$  er opad hemikontinuert.

**Løsning.** Der er kun grund til at overveje hemikontinuiteten i  $x = 0$ . Lad  $U$  være en åben omegn af mængden  $F(0) = [-5, 5]$ . Vi ser da, at der findes et  $\delta > 0$ , så  $F(x) \subseteq U$  for ethvert  $x \in ]-\delta, \delta[$ . Man kunne fx vælge  $\delta = 1$ . Hermed er påstanden vist.

- (4) Bestem en forskrift for den maksimale værdifunktion  $v_u : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ , idet udsagnet

$$\forall x \in \mathbf{R} : v_u(x) = \max\{f(x, y) \mid y \in F(x)\}$$

er opfyldt.

**Løsning.** Vi finder, at

$$v_u(x) = \begin{cases} x^2, & \text{for } x < 0, \text{ idet } y = 0 \\ 0, & \text{for } x = 0, \text{ idet } y \in [-5, 5] \\ x^2, & \text{for } x > 0, \text{ idet } y = 0 \end{cases}.$$

- (5) Bestem en forskrift for maksimumskorrespondancen  $M_u : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ , idet udsagnet

$$\forall x \in \mathbf{R} : M_u(x) = \{y \in F(x) \mid f(x, y) = v_u(x)\}$$

er opfyldt.

**Løsning.** På baggrund af svaret i det foregående spørgsmål opnår vi, at

$$M_u(x) = \begin{cases} \{0\}, & \text{for } x < 0 \\ [-5, 5], & \text{for } x = 0 \\ \{0\}, & \text{for } x > 0 \end{cases}.$$

- (6) Vis, at korrespondancen  $G$  har afsluttet graf egenskaben.

**Løsning.** Grafen for korrespondancen  $G$  er afsluttet relativt til  $M = ]0, 10] \times \mathbf{R}$ . Derfor har  $G$  afsluttet graf egenskaben.

- (7) Vis, at korrespondancen  $G$  ikke er nedad hemikontinuert.

**Løsning.** Vi betragter en konvergent følge  $(x_k)$  fra mængden  $]0, 10]$ , som har 5 som grænsepunkt. Der findes da ingen konvergent følge  $(y_k)$  med grænsepunkt  $7 \in G(0)$ , så  $y_k \in G(x_k)$  for ethvert  $k \in \mathbf{N}$ . Dette viser, at  $G$  ikke er nedad hemikontinuert.

- (8) Vis, at korrespondancen  $G$  er opad hemikontinuert.

**Løsning.** Der er kun grund til at overveje hemikontinuiteten i  $x = 5$ . Da  $G(x) \subseteq \mathbf{R}$  for ethvert  $x \in ]0, 10]$ , er påstanden sand.

**Opgave 3.** Vi betragter den funktion  $f : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ , som er givet ved forskriften

$$\forall z \in \mathbf{C} : f(z) = z^2 + 2iz - 1.$$

(1) Bestem funktionsværdierne  $f(i)$  og  $f(-i)$ .

**Løsning.** Vi ser, at  $f(i) = -4$  og  $f(-i) = 0$ .

(2) Løs ligningen  $f(z) = 0$ .

**Løsning.** Vi finder, at

$$f(z) = 0 \Leftrightarrow z^2 + 2iz - 1 = 0 \Leftrightarrow z = -i.$$

(3) Løs ligningen  $f(z) = -z$ .

**Løsning.** Vi opnår, at

$$f(z) = -z \Leftrightarrow z^2 + 2iz - 1 = -z \Leftrightarrow z^2 + (1 + 2i)z - 1 = 0 \Leftrightarrow$$

$$z = \frac{-1 - 2i \pm \sqrt{(1 + 2i)^2 + 4}}{2} \Leftrightarrow z = \frac{-1 - 2i \pm \sqrt{1 + 4i}}{2} \Leftrightarrow$$

$$z = \frac{-1 - 2i \pm w}{2}, \text{ hvor } w^2 = 1 + 4i.$$

Nu finder vi, at

$$w = \pm \left( \sqrt{\frac{\sqrt{17} + 1}{2}} + i\sqrt{\frac{\sqrt{17} - 1}{2}} \right),$$

og dermed finder vi, at

$$z = -\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\sqrt{\frac{\sqrt{17} + 1}{2}} + i \left( \frac{1}{2}\sqrt{\frac{\sqrt{17} - 1}{2}} - 1 \right) \vee$$

$$z = -\frac{1}{2} - \frac{1}{2}\sqrt{\frac{\sqrt{17} + 1}{2}} - i \left( \frac{1}{2}\sqrt{\frac{\sqrt{17} - 1}{2}} + 1 \right).$$

**Opgave 4.** Vi betragter integralet

$$I(x) = \int_0^1 (4u - u^2 + x - 4x^2) dt.$$

Vi skal løse det optimale kontrolproblem at maksimere  $I(x)$ , idet  $\dot{x} = f(t, x, u) = 2u$ ,  $x(0) = \frac{1}{8}$  og  $x(1) = \frac{25}{8}$ .

- (1) Opskriv Hamiltonfunktionen  $H = H(t, x, u, p)$  for dette optimale kontrolproblem.

**Løsning.** Vi ser, at

$$H(t, x, u, p) = 4u - u^2 + x - 4x^2 + 2pu.$$

- (2) Vis, at dette optimale kontrolproblem er et maksimumsproblem.

**Løsning.** Vi får, at

$$\frac{\partial H}{\partial x} = 1 - 8x = -\dot{p} \quad \text{og} \quad \frac{\partial H}{\partial u} = 4 - 2u + 2p = 0,$$

så  $-p = 2 - u$  og  $-\dot{p} = -\dot{u} = 1 - 8x = -\frac{1}{2}\ddot{x}$ . Desuden ser vi, at

$$H''(x, u) = \begin{pmatrix} -8 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}.$$

Det er nu klart, at matricen  $H''(x, u)$  er negativ definit, så funktionen  $H = H(x, u)$  er strengt konkav, og dermed er det forelagte kontrolproblem et maksimumsproblem.

- (3) Bestem det optimale par  $(x^*, u^*)$ , som løser problemet.

**Løsning.** Da  $-\dot{u} = 1 - 8x$ , og da  $\dot{x} = 2u$ , ser vi, at  $\dot{u} = \frac{1}{2}\ddot{x}$ , så

$$(\S) \quad -\frac{1}{2}\ddot{x} = 1 - 8x \Leftrightarrow \ddot{x} - 16x = -2.$$

Det karakteristiske polynomium for den tilhørende homogene differentiaalligning, altså differentiaalligningen  $\ddot{x} - 16x = 0$ , er  $P(\lambda) = \lambda^2 - 16$ . De karakteristiske rødder er derfor  $\lambda = \pm 4$ . Desuden er  $\hat{x} = \frac{1}{8}$  en løsning

til differentiaalligningen (§), så den fuldstændige løsning til denne differentiaalligning er derfor

$$x = Ae^{4t} + Be^{-4t} + \frac{1}{8}, \text{ hvor } A, B \in \mathbf{R}.$$

Da  $x(0) = \frac{1}{8}$ , er  $B = -A$ , så

$$x = A(e^{4t} - e^{-4t}) + \frac{1}{8}, \text{ hvor } A \in \mathbf{R},$$

og da  $x(1) = \frac{25}{8}$ , får vi, at  $A = \frac{3}{e^4 - e^{-4}} = \frac{3e^4}{e^8 - 1}$ . Den søgte løsning er da

$$x^* = \frac{3e^4}{e^8 - 1} (e^{4t} - e^{-4t}) + \frac{1}{8}.$$

Nu er

$$\dot{x}^* = \frac{12e^4}{e^8 - 1} (e^{4t} + e^{-4t}),$$

hvoraf vi ser, at

$$u^* = \frac{6e^4}{e^8 - 1} (e^{4t} + e^{-4t}).$$